

PREMIÈRE SECTION.

Organes produisant un rapport de vitesse constant.

Position relative des directions des mouvements. Les axes des deux mouvements circulaires peuvent avoir trois directions relatives; être parallèles, se rencontrer, ne pas se rencontrer sans être parallèles, n'être pas situés dans un même plan. Nous passerons successivement en revue ces trois positions relatives des axes.

1° AXES PARALLÈLES.

177. Nous dirons d'abord un mot d'un cas particulier des axes parallèles, celui où les deux axes sont placés dans le prolongement l'un de l'autre. Il suffit évidemment d'assembler d'une manière fixe les deux axes pour obtenir la communication cherchée, si la vitesse doit être la même pour les deux axes. Si elle devait être différente, il faudrait employer un des systèmes que nous allons décrire, d'abord pour transmettre le mouvement de l'axe moteur à un axe auxiliaire parallèle, puis le mouvement de celui-ci au second, dans les conditions de vitesse voulues.

178. *Rouleaux.* Si l'on divise la distance qui sépare les deux axes en deux parties qui soient en raison inverse des vitesses angulaires des deux axes, et qu'avec ces rayons on construise deux surfaces cylindriques, dont les génératrices soient parallèles aux axes; ces deux surfaces étant en contact (en supposant la résistance à surmonter inférieure au frottement de glissement), serviront à mouvoir le second axe à l'aide du pre-

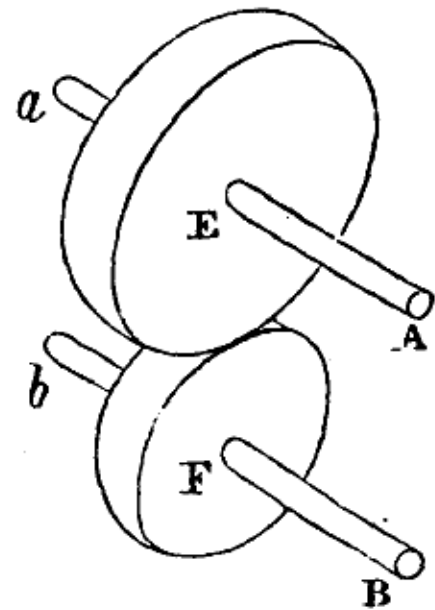


Fig. 164.

